(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平4-219553

(43)公開日 平成4年(1992)8月10日

(51) Int.Cl.5

識別記号 庁内整理番号

FI

技術表示箇所

F 1 6 H 3/62

Z 9030-3 J

審査請求 未請求 請求項の数16(全 17 頁)

(21)出願番号

特願平2-412140

(22)出顧日

平成2年(1990)12月18日

(31) 度元惟王

(31)優先権主張番号 8916689

(32)優先日

1989年12月18日

(33)優先権主張国

フランス (FR)

(71)出願人 591009118

ピエール アンドレ ジョルジュ ルベル

テイエ

PIERRE ANDRE GEORGE

S LEPELLETIER

フランス国・シヤトウ 78400・アヴイニ

ユ アドリアン モアサン 23

(72)発明者 ピエール アンドレ ジョルジュ ルベル

テイエ

フランス国・シヤトウ 78400・アヴィニ

ユ アドリアン モアサン 23

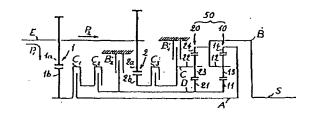
(74)代理人 弁理士 一色 健輔 (外1名)

(54) 【発明の名称】 自動車用の多段自動変速機

(57)【要約】

【構成】 平行なインプットシャフトEとアウトプットシャフトSを有する多段自動変速機が、2つの固定変速比を提供する常時噛み合い歯車から成る2本の平行な歯車組1,2を包含している。その第1の変速比は、第2の変速比よりも高くてそれと同じ方向のものである。第1の固定変速比を使用する第1の動力通路P1は第1の制御クラッチC1と第2の制御クラッチC2を包含し、第2の固定変速比を使用する第2の動力通路P2は第3の制御クラッチC3を包含している。更に、当該変速機は、複式遊星歯車50と、第1の制御プレーキB1と、第2の制御プレーキB2を包含している。二者択一的に、当該インプットシャフトEとアウトプットシャフトSが心合わせされ、2つの変速比の一方は直結駆動である。

【効果】 当該変速機は、6速の前進変速、制動を受けるニュートラル及び後退駆動を特色とするものである。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 インブットシャフトとアウトブットシャ フトの間において、第1の固定変速比を有し第1の制御 クラッチ及び第2の制御クラッチを包含する第1の動力 通路と、前記第1固定変速比よりも高い同方向の第2の 固定変速比を有し第3の制御クラッチを包含する第2の 動力通路と、前記動力通路のそれぞれと係合する第1及 び第2の制御ブレーキと、アウトブットシャフトと同心 上にあって回転速度の順に第1、第2、第3及び第4の 部材を包含する複式遊星歯車組とから構成されてケーシ 10 ング内に収容される特に自動車用の多段自動変速機であ って、前記第1制御クラッチは前記第1動力通路を介し て前記第1部材をインプットシャフトに連結すべく機能 し、前記第2部材はアウトブットシャフトと共に回転可 能に固定され、前配第3制御クラッチは前配第2動力通 路を介して前記第3部材をインプットシャフトに連結す べく機能し、前記第1制御ブレーキは前記第3部材を回 転に対抗して固定すべく機能し、前記第2制御クラッチ は前記第1動力通路を介して前記第4部材をインプット シャフトに連結すべく機能し、前記第2制御ブレーキは 20 前記第4部材を回転に対抗して固定すべく機能するよう に成した、前記多段自動変速機。

【請求項2】 前記変速機は、前記第1、第2及び第3 の制御クラッチと前記第1及び第2の制御プレーキを対 を為して選択的に操作することによって6速の前進ギ ヤ、制動ニュートラル位置、及び後退駆動を提供するも のであり、前記第1制御クラッチ及び前記第1制御ブレ ーキは第1速の前進ギヤを形成すべく機能し、前記第1 制御クラッチ及び前記第2制御ブレーキは第2速の前進 ギヤを形成すべく機能し、前記第1制御クラッチ及び前 30 記第2制御クラッチは第3速の前進ギヤを形成すべく機 能し、前記第1制御クラッチ及び前記第3制御クラッチ は第4速の前進ギヤを形成すべく機能し、前記第2制御 クラッチ及び前記第3制御クラッチは第5速の前進ギヤ を形成すべく機能し、前記第3制御クラッチ及び前記第 2制御ブレーキは第6速の前進ギヤを形成すべく機能 し、前記第1及び第2の制御プレーキは制動ニュートラ ル位置を形成すべく機能し、前記第2制御クラッチ及び 前記第1制御プレーキは後退駆動を形成すべく機能する ように成した、請求項1に記載の自動変速機。

【請求項3】 複式遊星歯車組は、第1の太陽歯車及び 第1の大減速歯車と噛み合う第1の遊星歯車を担持する 第1の遊星キャリアを有する第1の基本的な遊星歯車組 と、第2の太陽歯車及び第2の大減速歯車と噛み合う第 2の遊星歯車を担持する第2の遊星キャリアを有する第 2の基本的な遊星歯車組とから構成され、前記第1、第 2、第3及び第4の部材のうちの2つは前記基本的遊星 歯車組の一方の単一の要素によって形成され、他の2つ の部材は互いに対して回転可能に固定された前記基本的 遊星歯車組の両方の要素によって形成されるように成し 50 された第1遊星キャリア及び第2大減速歯車によって形

た、請求項1に記載の自動変速機。

【請求項4】 前記複式遊星歯車組は太陽歯車及び大減 速歯車と噛み合う遊星歯車を担持する遊星キャリアを有 する単独の基本的な遊星歯車組から構成され、前記遊星 キャリアは第1に記載の遊星歯車及び補足的な太陽歯車 と噛み合う補足的な遊星歯車をも担持し、前記部材のう ちの3つは前記単独の基本的遊星歯車組の部分であり、 前記部材のうちの1つは前記補足的太陽歯車であるよう に成した、請求項1に記載の自動変速機。

【請求項5】 インプットシャフトとアウトプットシャ フトは互いに対して平行であり、前記第1動力通路は前 記第1固定変速比を提供する常時噛み合い歯車から成る 第1の平行な歯車組を包含し、前記第2動力通路は前記 第2固定変速比を提供する常時噛み合い歯車から成る第 2の平行な歯車組を包含するように成した、請求項1に 記載の自動変速機。

【請求項6】 インプットシャフトとアウトプットシャ フトは互いに対して心合わせされており、前記第1動力 通路はケーシングに対して固定された部材を有し前記第 1固定変速比を提供する3部材から成る遊星歯車組を包 含し、前記第2動力通路は直結駆動であり、前記第2間 定変速比は統一体と等しいように成した、請求項1に記 戯の自動変速機。

【請求項7】 インブットシャフトは、前記第1動力通 路のための入力を形成する第1の同軸インプットシャフ トと、前記第2動力通路のための入力を形成する第2の 同軸インプットシャフトとに分割されるように成した、 請求項1に記載の自動変速機。

【請求項8】 前記変速機は摺動を受けない駆動部分に 対して摺動を受ける被駆動部分を有する連結装置の媒介 によって単独の動力源に連結され、前記第1動力通路は 前記第1同軸インブットシャフトを介して前記被駆動部 分に連結され、前記第2動力通路は前記第2同軸インブ ットシャフトを介して前記駆動部分に連結されるように 成した、請求項7に記載の自動変速機。

【請求項9】 前記2本の同軸インプットシャフトの間 に配置されて、前記第1同軸インプットシャフトが前記 第2同軸インプットシャフトより速く回転することを防 止するフリーホイール手段を更に含んで成る、請求項8 に記載の自動変速機。

【請求項10】 前記第1部材は第1大減速歯車によっ て形成され、前記第2部材は互いに対して回転可能に固 定された第1遊星キャリア及び第2大減速歯車によって 形成され、前記第3部材は第2遊星キャリアによって形 成され、前記第4部材は互いに対して回転可能に固定さ れた第1及び第2の太陽歯車によって形成されるように 成した、請求項3に記載の自動変速機。

【請求項11】 前記第1部材は第1太陽歯車によって 形成され、前記第2部材は互いに対して回転可能に固定

成され、前記第3部材は互いに対して回転可能に固定さ れた第1大減速歯車及び第2遊星キャリアによって形成 され、前記第4部材は第2太陽歯車によって形成される ように成した、請求項3に記載の自動変速機。

【請求項12】 前記第1部材は互いに対して回転可能 に固定された第1大減速歯車及び第2太陽歯車によって 形成され、前記第2部材は互いに対して回転可能に固定 された第1及び第2の遊星キャリアによって形成され、 前記第3部材は第2大減速歯車によって形成され、前記 第4部材は第1太陽歯車によって形成されるように成し 10 た、請求項3に記載の自動変速機。

【請求項13】 前記第1部材は互いに対して回転可能 に固定された第1及び第2の太陽歯車によって形成さ れ、前記第2部材は第2遊星キャリアによって形成さ れ、前記第3部材は互いに対して回転可能に固定された 第1遊星キャリア及び第2大減速歯車によって形成さ れ、前記第4部材は第1大減速歯車によって形成される ように成した、請求項3に記載の自動変速機。

【請求項14】 前記第1部材は第1太陽歯車によって され、前記第3部材は互いに対して回転可能に固定され た第1及び第2の遊星キャリアによって形成され、前記 第4部材は互いに対して回転可能に固定された第1大減 速歯車及び第2太陽歯車によって形成されるように成し た、請求項3に記載の自動変速機。

【請求項15】 前記第1部材は補足的な太陽歯車によ って形成され、前記第2部材は大減速歯車によって形成 され、前記第3部材は遊星キャリアによって形成され、 前記第4部材は第1に記載の太陽歯車によって形成され るように成した、請求項4に記載の自動変速機。

【請求項16】 前記第1部材は第1に記載の太陽歯車 によって形成され、前記第2部材は遊星キャリアによっ て形成され、前記第3部材は大減速歯車によって形成さ れ、前記第4部材は補足的な太陽歯車によって形成され るように成した、請求項4に記載の自動変速機。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、自動変速機に関し、よ り詳細には、クラッチ及びプレーキのような摩擦要素に よって制御される遊星歯車組から構成され、ロックアッ プクラッチを有するか又はそれを備えることなく、油圧 トルクコンパータ又は流体継手のような摺動を受ける始 動連結装置に対して普通に連結される、特に自動車用の 自動変速機に関する。

[0002]

【従来の技術及び発明が解決しようとする課題】既に長 い間に渡って周知のものであるこの種の従来型の変速機 は、複式遊星歯車組、4個から5個の摩擦要素、及び油 圧トルクコンパータを利用する。これもまた周知である

て二重ギヤ比の単独遊星歯車組と2個の摩擦要素を付け 加えており、その結果、組立体は、1個の複式遊星歯車 組、1個の単独遊星歯車組、及び6個から7個の摩擦要 素を含むと共に、トルクコンパータ及びロックアップク ラッチを備えることになる。

【0003】しかし、この複雑な4速変速機は、相当な 大きさと重さがあってコストも掛るので、その用途は贅 沢な縦置きエンジンを備えた後輪駆動車に限定され、横 置きエンジンを備えた益々一般的になりつつある前輪駆 動車に対して使用することは非常に困難となるか又は不 可能であるかも知れない。従って、そのような車両のた めに、複式遊星歯車組及び5個から6個の摩擦要素と共 に、トルクコンパータと任意のロックアップクラッチを 利用する、コンパクトな4速変速機が特別に開発されて きたのである。

【0004】今日、このコンパクトな4速変速機は、従 来型の3速変速機に取って代わりつつあるという傾向が ある。この故に、現在では新しい複雑な5速及び時には 6速の変速機が提案されており、従来型の3速変速機の 形成され、前記第2部材は第2大減速歯車によって形成 20 場合と同様に、上述のコンパクトな4速変速機をベース にして二重ギヤ比の単独遊星歯車組と2個の摩擦要素が 付け加えられている。このように開発された新しい組立 体は、合計して、1個の複式遊星歯車組、1個の単独遊 星歯車組、及び7個から8個の摩擦要素を含むと共に、 トルクコンパータ及びロックアップクラッチを利用する ことになる。

> 【0005】そうなると、これらの新しい複雑な5速又 は6速の変速機は、贅沢な縦置きエンジンを備えた後輪 駆動車に用途が限定される上述の複雑な4速変速機と同 30 じように大きさと重さ及びコストの不具合を有するので ある。更に、適当に離間したギヤ比を設定する際に大き な制限が生じて、変速機全体の品質をも低下させること になる。

【0006】その他の解決策も時に提案されてきたが、 それらは概して複雑なものであり、従って大抵は同じ不 具合を有するのである。

【0007】従って、本発明の目的は、複雑な変速機及 び上述のその他の解決策の不具合を回避する変速機にあ る。これは、要するに、最小限の個数の摩擦要素という 40 特色があって、設計の高度なフレキシピリティを有しな がら適切に離間したギヤ比を常に提供することになる、 横置きエンジンの前輪駆動車に適したコンパクトな多段 自動変速機を意味するのである。

[0008]

【課題を解決するための手段及び作用】インブットシャ フトとアウトプットシャフトの間において、第1の固定 変速比を有し第1の制御クラッチ及び第2の制御クラッ チを包含する第1の動力通路と、第1固定変速比よりも 高い同方向の第2の固定変速比を有し第3の制御クラッ 複雑な4速変速機は、従来型の3速変速機をペースにし 50 チを包含する第2の動力通路と、動力通路のそれぞれと

係合する第1及び第2の制御ブレーキと、アウトプット シャフトと同心上にあって回転速度の順に第1、第2、 第3及び第4の部材を包含する複式遊星歯車組とから構 成されてケーシング内に収容される特に自動車用の多段 自動変速機であって、第1制御クラッチは第1動力通路 を介して第1部材をインプットシャフトに連結すべく機 能し、第2部材は第2動力通路を介して第3部材をイン プットシャフトに連結すべく機能し、第1制御プレーキ は第3部材を回転に対抗して固定すべく機能し、第2制 御クラッチは第1動力通路を介して第4部材をインプッ トシャフトに連結すべく機能し、第2制御ブレーキは第 4部材を回転に対抗して固定すべく機能するように成し た、多段自動変速機が本発明に拠って提供される。

【0009】従って、このような変速機は、前記第1、 第2及び第3の制御クラッチと前記第1及び第2の制御 ブレーキを対を為して選択的に操作することによって6 速の前進ギヤ、制動ニュートラル位置、及び後退駆動を 提供するものであり、前記第1制御クラッチ及び前記第 1制御プレーキは第1速の前進ギヤを形成すべく機能 し、前記第1制御クラッチ及び前記第2制御プレーキは 20 第2速の前進ギヤを形成すべく機能し、前記第1制御ク ラッチ及び前記第2制御クラッチは第3速の前進ギヤを 形成すべく機能し、前記第1制御クラッチ及び前記第3 制御クラッチは第4速の前進ギヤを形成すべく機能し、 前記第2制御クラッチ及び前記第3制御クラッチは第5 速の前進ギヤを形成すべく機能し、前記第3制御クラッ チ及び前記第2制御プレーキは第6速の前進ギヤを形成 すべく機能し、前記第1及び第2の制御プレーキは制動 ニュートラル位置を形成すべく機能し、前記第2制御ク ラッチ及び前記第1制御プレーキは後退駆動を形成すべ 30 く機能する。

【0010】米国特許明細書第3,577,804号 (カズヒコ オーノ) は、本発明のように、アウトプッ トにおける複式遊星歯車組、及び3個のクラッチと2個 のプレーキから成る5個の制御手段を包含する4速自動 変速機を示している。このインプットシャフトは、油圧 トルクコンバータを備えて、流体動力学的通路と機械的 通路の2本の動力通路を利用するように2つの部分に分 割されている。しかし、これらの2本の動力通路の変速 比は同じである。これに対して、本発明に拠る変速機の 40 2本の動力通路は、異なった変速比を有している。これ が、本発明において、変速機の展開即ち最高ギヤ比と最 低ギヤ比の比率における増大と、連続的なギヤ比におけ る更に改善された昇降率を獲得するための2つの追加ギ ヤ比とを産み出すのである。

【0011】本発明のもう1つの特徴によれば、インプ ットシャフトとアウトプットシャフトが平行であるか又 は心合わせされているかに応じて、2本の動力通路の固 定変速比は、常時噛み合い歯車から成る2本の平行な歯 車組によって提供されるか、或いはケーシングに固定さ 50 0は、太陽歯車21及び大減速歯車24と噛み合う遊星

れた部材と直結駆動とを有する3部材から成る遊星歯車 組によって提供される。

【0012】本発明の更なる特徴によれば、インプット シャフトは、第1動力通路のための入力を形成して、摺 動を受ける油圧トルクコンパータ又は流体継手のタービ ンに連結される第1の同軸シャフトと、第2動力通路の ための入力を形成して、摺動を受けないインペラに連結 される第2の同軸シャフトとから構成され、これによっ て、後退駆動、1速ギヤ、2速ギヤ及び3速ギヤはトル クコンパータ又は流体継手の全体的な摺動を受け、4速 ギヤ及び5速ギヤは部分的な摺動を受け、6速ギヤは摺 動を受けないことになる。

【0013】 更に、第1シャフトが第2シャフトよりも 速く回転することを防止するために、フリーホイール装 置が2本の同軸インプットシャフトの間に追加されるこ とも可能であり、これによって、牽引における5速ギ ヤ、においても、後退駆動、1速ギヤ、2速ギヤ、3速 ギヤ又は4速ギヤにおけるエンジンプレーキの間におい ても摺動は生じないことになる。

[0014]

【実施例】本発明の特徴及び利点は、添付図面に関連し て具体例として示される以下の記述によって更に明らか になるであろう。

【0015】図1の第1の実施例において、本発明に従 った変速機は、ケーシング内に配置されたインプットシ ャフトEとアウトブットシャフトSを包含しており、こ れらの2本のシャフトは平行である。

【0016】常時噛み合い歯車から成る第1の平行な歯 車組1は、インブットシャフトEに固定される歯車1a と、第1制御クラッチC1及び第2制御クラッチC2に 連結される歯車1bを包含しており、これらの2つのク ラッチはアウトプットシャフトSと同心上にある。この 第1の歯車組1は、第1の固定変速比G:を有する第1 の動力通路Pいを形成する。

【0017】常時噛み合い歯車から成る第2の平行歯車 組2は、インプットシャフトEに固定される歯車2a と、第3制御クラッチC3に連結される歯車2bを包含 しており、このクラッチはアウトプットシャフトSと同 心上にある。この第2の歯車組2は、第2の固定変速比 G2 を有する第2の動力通路P2 を形成する。

【0018】これらの固定変速比G、及びG。は同じ方 向にあり、1a、1b、2a及び2bの各歯車は、G2 がGiより高くなるように選択される。

【0019】それぞれの回転速度の順でA、B、C、D と呼ばれる4個の部材から構成される複式遊星歯車組5 0は、3部材から成る2個の遊星歯車組即ち基本的歯車 組10、20を包含する。この基本的歯車組10は、太 陽歯車11及び大減速歯車14と噛み合う遊星歯車13 を担持する遊星キャリア12を有する。基本的歯車組2

歯車23を担持する遊星キャリア22を有する。第1部 材Aは歯車組10の大減速歯車14によって形成され、 第2部材Bは歯車組20の大減速歯車24と共に回転可 能に固定された歯車組10の遊星キャリア12によって 形成され、第3部材Cは歯車組20の遊星キャリア22 によって形成され、第4部材Dは互いに対して回転可能 に固定された歯車組10及び20の太陽歯車11及び2 1によって形成される。

【0020】第1部材Aは第1制御クラッチC」に係合 可能に固定され、第3部材Cは第3制御クラッチC。及 び第1制御プレーキB」に係合され、第4部材Dは第2 制御クラッチC2 及び第2制御プレーキB2 に係合され る。

【0021】機能は、以下の通りである。

【0022】1速ギヤにおいて、第1制御クラッチCi と第1制御プレーキB: が係合している。第1部材Aは 変速比G: に応じて駆動され、第2部材Cは回転に対抗 して保持されている。運動は変速比G: と複式遊星歯車 組50の低い減速比とに従って伝達される。

【0023】2速ギヤにおいて、第1制御クラッチCi と第2制御プレーキB2 が係合している。第1部材Aは 変速比G: に応じて駆動され、第4部材Dは回転に対抗 して保持されている。運動は変速比G: と複式遊星歯車 組50の中間の減速比とに従って伝達される。

【0024】3速ギヤにおいて、第1制御クラッチC₁ と第2制御クラッチC2 が係合している。第1部材A及 び第4部材Dと複式遊星歯車組50は、変速比G1に応 じて統一体として駆動される。運動は変速比Giにおい て伝達される。

【0025】4速ギヤにおいて、第1制御クラッチCi と第3制御クラッチC3が係合している。第1部材Aは 変速比G」に応じて駆動され、第3部材CはG」よりも 高い変速比G2 に応じて駆動される。運動はG1 とG2 の変速比の中間の変速比に従って伝達される。

【0026】5速ギヤにおいて、第2制御クラッチC2 と第3制御クラッチCiが係合している。第3部材Cは G2 に応じて駆動され、第4部材DはG2 よりも低いG 1 に応じて駆動される。運動はG2 と複式遊星歯車組5 0による中間に増速駆動変速比とに従って伝達される。

【0027】6速ギヤにおいて、第3制御クラッチC3 と第2制御プレーキB2 が係合している。第3部材Cは G2 に応じて駆動され、第4部材Dは回転に対抗して保 持されている。運動はG2 と複式遊星歯車組50による 完全な増速駆動変速比とに従って伝達される。

【0028】制動ニュートラル位置において、第1制御 ブレーキB1と第2制御ブレーキB2が係合している。 第3部材C及び第4部材Dと複式遊星歯車組50は、統 一体として静止状態に保持されている。アウトブットシ ャフトSは回転に対抗して保持され、インプットシャフ 50 , 、Bz の2個の制御ブレーキに係合されている。機能

トEは自由に回転している。運動は全く伝達されない。

後退駆動において、第2制御クラッチC2 と第1制御 ブレーキB」が係合している。第4部材DはG」に応じ て駆動され、第3部材Cは回転に対抗して保持されてい る。運動はG: と複式遊星歯車組50の後退駆動変速比 とに従って伝達される。

【0029】図2は、これらの8種類の操作モードに関 する摩擦要素の選択表を示している。これらの8種類の モードが、実際は、3個のクラッチと2個のブレーキの され、第2部材BはアウトブットシャフトSと共に回転 10 10対の組合せに対応していて、第3クラッチC:及び 第1プレーキB: と第2のクラッチC2及び第2プレー キB2 という2つの禁止された組合せが除かれており、 これらはインプットシャフトEを回転に対抗して保持し アウトプットシャフトSを解放することになるというこ とが注目されるであろう。各々の組合せから隣の組合せ 又はその次の組合せへの変更は、係合している2つの摩 擦要素の一方だけを変更することによって即ち専ら単独 の転位シフトによって全範囲を通じて達成され、どのよ うな種類の制御にも容易に役立つことになることも注目 20 されるであろう。

> 【0030】ここで、本発明に従った変速機の第2の実 施例の概略図を示していて、インプットシャフトEとア ウトプットシャフトSが心合わせされている図3が注目 されるべきである。図1と図3に共通する統ての部分或 いは同じ機能を有する部分は、同じ参照番号のままであ

【0031】インプットシャフトEに固定される大減速 歯車3aと、第1制御クラッチC: 及び第2制御クラッ チC2 に連結される遊星キャリア3bと、遊星歯車3c 30 と、ケーシングに対して固定される太陽歯車3dとを包 含している単純な遊星歯車組3は、統一体よりも低い第 1の固定変速比G: を有する第1の動力通路P: を形成

【0032】このインブットシャフトEは、第3制御ク ラッチC3 を直接に駆動し、従って直結駆動を要求する 第2の動力通路P2を形成することになり、第2の固定 変速比G2は統一体と等しいものである。

【0033】それぞれの回転速度の順でA、B、C、D と呼ばれる4個の部材から構成される複式遊星歯車組5 40 0は、ラビニョー・タイプのものであり、遊星キャリア 22が遊星歯車23及び補足的な太陽歯車21aと噛み 合う補足的な遊星歯車23aを担持するように成した図 1の基本的歯車組20を包含している。第1部材Aは補 足的な太陽歯車21aによって形成され、第2部材Bは 大減速歯車24によって形成され、第3部材Cは遊星キ ャリア22によって形成され、第4部材Dは太陽歯車2 1によって形成される。

【0034】4個の部材A、B、C、Dは、図1と同じ ように、C1、C2、C3の3個の制御クラッチ及びB

の説明は既に述べたものと全く同じであり、図2の選択 表が変更なしで適用される。

【0035】ここで、様々なタイプの複式遊星歯車組5 0を備えて図1の実施例の連続的な変形を示している図 4、図5及び図6が注目されるべきである。統ての共通 部分或いは図1と同じ機能を有する部分は、同じ参照番 号のままである。

【0036】図4において、この複式遊星歯車組50は 図3のそれと同じであって、ラビニョー・タイプのもの である。

【0037】図5において、この複式遊星歯車組50 は、図1の基本的歯車組20と、太陽歯車31及び大減 速歯車34と噛み合う遊星歯車33を担持する遊星キャ リア32を有する基本的歯車組30とを包含している。 第1部材Aは歯車組30の太陽歯車31によって形成さ れ、第2部材Bは歯車組30の遊星キャリア32と共に 回転可能に固定された歯車組20の大減速歯車24によ って形成され、第3部材Cは歯車組30の大減速歯車3 4と共に回転可能に固定された歯車組20の遊星キャリ 陽歯車21によって形成される。

【0038】図6において、この複式遊星歯車組50 第1具体例

図1,図4及び図6に対応

は、図1の基本的歯車組10と、図5の基本的歯車組3 0とを包含している。第1部材Aは歯車組30の太陽歯 車31と共に回転可能に固定された歯車組10の大減速 歯車14によって形成され、第2部材Bは互いに対して 回転可能に固定された10及び30の歯車組の12及び 32の遊星キャリアによって形成され、第3部材Cは歯 車組30の大減速歯車34によって形成され、第4部材 Dは歯車組10の太陽歯車11によって形成される。

10

【0039】これらの統ての図面において、4個の部材 10 A、B、C、Dは、以前と同様に、C1、C2、C3の 3個の制御クラッチ及びB: 、B: の2個の制御プレー キに係合されている。機能の説明は図1の実施例のそれ と同じままであり、摩擦要素の選択表は図2のそれと変 わらない。

【0040】以下の第1及び第2の具体例は、図1、図 3、図4、図5及び図6の統ての図面に共通な変速比を 提供すべく選択されており、即ち、変速比は変化しない か、或いは図3の場合では、ほんの僅かな相違はあって も同じ昇降率を提供するように比例している。図3及び ア22によって形成され、第4部材Dは歯車組20の太 20 図4のラビニョー歯車組は、2つの具体例において明白 に全く同じものである。

[0041]

| 平行歯車組 | 基本的遊星歯車組 |
|-------------|----------------|
| 歯車組1 | 歯車組10 |
| 歯車1a:歯数35本 | 太陽歯車11 :歯数50本 |
| 歯車1b:歯数43本 | 大減速歯車14:歯数88本 |
| E速比G1:0.814 | 遊星歯車13 :歯数19本 |
| 歯車組2 | 歯車組20 |
| 齿車2a:齿数43本 | 太陽歯車21 :歯数41本 |
| 歯車2b:歯数35本 | 大減速歯車24:歯数85本 |
| E速比G2:1.229 | 遊星貨車23 : 歯数22本 |
| | 歯車組30 |
| | 太陽齒車31 :齒数50本 |
| | 大減速歯車34:歯数88本 |
| | 遊星歯車33 :歯数19本 |
| | ラピニョー歯車組 |
| | 太陽齒車21 :齒数41本 |
| | 大減速衡車24:齒数85本 |
| | 遊星歯車23 :歯数22本 |
| | 遊星齒車23a:齒数23本 |
| | 太陽歯車21a:歯数31本 |

[0042]

11

| 変速ギヤ | 変速比 | 昇降率 |
|------|--------|------------|
| 第1速 | 3. 383 | |
| 第2速 | 1.928 | > 1.754 |
| 第3速 | 1. 229 | > 1.569 |
| | | > 1.325 |
| 第4速 | 0.927 | > 1.325 |
| 第5速 | 0.700 | > 1. 274 |
| 第6速 | 0.549 | |
| 後退駆動 | 2. 556 | |

[0043]

第2具体例

図3に対応

単純遊星歯車組3

大減速歯車3a:歯数61本 太陽歯車3d :歯数31本

遊星減速歯車3c:歯数15本

変速比G1:0.663

ラピニョー歯車組

太陽歯車21 :歯数41本 大減速歯車24:歯数85本

遊星歯車23 :歯数22本 遊星歯車23a:歯数23本

太陽歯車21a:歯数31本

[0044]

| 変速ギヤ | 変速比 | 昇降率 |
|------|--------|---------|
| 第1速 | 4. 135 | |
| | | > 1.750 |
| 第2速 | 2.363 | |
| | | > 1.567 |
| 第3速 | 1.508 | |
| | | > 1.323 |
| 第4速 | 1.140 | |
| | | > 1.325 |
| 第5速 | 0.860 | |
| | | > 1.275 |
| 第6速 | 0.675 | |
| 後退駆動 | 3. 127 | |

【0045】図1、図3、図4、図5及び図6の図面に 共通であるこれらの変速比は、1つの変速比から次の変 速比に達するまでの間において非常に好都合な進展状況 を示しており、5速又は6速の変速機に完全に適合する ものである。5速変速機は、例えば、6速変速機から第 1速か又は第6速のギヤを削除することによって得られ 50 の横置きエンジンに対してオフセット搭載される変速機

る。

【0046】これらの具体例から着手すれば、歯車サイ ズの修正は、同じく非常に好都合な進展状況で設定され る多様な新しい変速比を提供することを容易にするであ ろう。 ここで、図1の実施例に由来して、長形タイプ

の概略図である図7が注目されるべきである。

【0047】従来通りの様式において、このエンジンのクランクシャフトMは、インベラ61、ターピン62、ステータ63、フリーホイール装置64、ロックアップクラッチ65、及び捻じり振動ダンパ66を包含している油圧トルクコンパータ60を駆動する。このターピン62は、ターピン62に連結された駆動スプロケット4aとインプットシャフトEに固定された被駆動スプロケット4bの上に装着される駆動チェーン4によって変速機のインプットシャフトEを駆動する。

【0048】図1と図7に共通する統ての部分或いは同じ機能を有する部分は、同じ参照番号のままである。図1に対比して、この制御クラッチC3は、被駆動スプロケット4bの直ぐ後で第2の平行歯車組2の前においてインプットシャフトの上に装着される。このような種類の配列は、いかなる意味においても機能又は摩擦要素の選択表を変更するものではなく、機能は図1に関して説明されたままに留まり、摩擦要素の選択表は図2のままに留まるのである。更に、第1速/第2速のシフトアップ及び第2速/第1速のシフトダウンをこれ自体は周知である様式において簡便化するために第1制御プレーキB1に平行して付け加えられたフリーホイール装置R1

も、とりわけ機能を変更するものではない。

【0049】従来通りの様式において、この変速機は、アウトプットシャフトSに固定された太陽歯車5aと、差動組立体72に固定された遊星キャリア5bと、1組の遊星歯車5cと、ケーシングに固定された大減速歯車5dとを包含して、最終減速比を提供する補足的な遊星歯車45をも利用している。この差動組立体72は、2本の側方アウトプット74及び74~を駆動車輪に対して駆動する太陽歯車71及び71~と噛み合う遊星歯車1073を包含する。

14

【0050】本発明に従ったこのような変速機の構成要素の数の少なさを考慮すれば、2本の側方アウトプット74及び74~の間の距離は4段の変速しか備えていない類似構成の既存の自動変速機のそれに匹敵するものであることが了解されるであろう。

の配列は、いかなる意味においても機能又は摩擦要素の 選択表を変更するものではなく、機能は図1に関して説 明されたままに留まり、摩擦要素の選択表は図2のまま に留まるのである。更に、第1速/第2速のシフトアッ プ及び第2速/第1速のシフトダウンをこれ自体は周知 である様式において簡便化するために第1制御プレーキ

[0052]

第3具体例 図1及び図7に対応

| 平行歯車粗 | 基本的遊星歯車組 |
|-------------|---------------|
| 謝車組1 | 歯車組10 |
| 歯車1a:歯数33本 | 太陽歯車11 :歯数37本 |
| 歯車1b:歯数49本 | 大減速歯車14:歯数77本 |
| 变速比G1:0.673 | 遊星歯車13 :歯数20本 |
| 当車組2 | 歯車組20 |
| 歯車2a:歯数45本 | 太陽歯車21 :歯数37本 |
| 歯車2b:歯数37本 | 大減速歯車24:歯数77本 |
| 変速比G2:1.216 | 遊星歯車23 :歯数20本 |

[0053]

| 変速ギヤ | 変速比 | 昇降率 |
|------|--------|---------|
| 第1速 | 3. 683 | |
| 第2速 | 2. 198 | > 1.675 |
| 第3速 | 1.485 | > 1.481 |

| 5 | | | | | 16 | |
|---|------|-------|---|----|-----|---|
| 1 | | | > | 1. | 481 | i |
| | 第4速 | 1.003 | | | | ĺ |
| | | | > | 1. | 481 | Ì |
| | 第5速 | 0.677 | | | | ĺ |
| | | | > | 1. | 219 | ĺ |
| | 第6速 | 0.555 | | | | ļ |
| i | | | | | | ١ |
| | 後退駆動 | 3.090 | | | | ١ |
| | | | | | | |

[0054]

10

第4具体例

図1及び図7に対応

| 基本的遊星歯車組 |
|---------------|
| 歯車組10 |
| 太陽歯車11 :歯数37本 |
| 大減速歯車14:歯数71本 |
| 遊星歯車13 :歯数17本 |
| 歯車組20 |
| 太陽歯車21:歯数37本 |
| 大減速歯車24:歯数83本 |
| 遊星歯車23 :歯数23本 |
| |

[0055]

| 変速ギヤ | 変速比 | 昇降率 |
|------|--------|----------|
| 第1速 | 3. 612 | |
| 第2速 | 2.043 | > 1.768 |
| 第3速 | 1.343 | > 1.521 |
| 第4速 | 0.961 | > 1.398 |
| ,_ | | > 1. 370 |
| 第5速 | 0.701 | > 1. 233 |
| 第6速 | 0.569 | |
| 後退取動 | 3.012 | |

【0056】これらの新しい変速比は、第1及び第2の 具体例のものと同じように好都合であり、5速及び6速 の変速機の両方に関して相当な可能性を提供するもので ある。更に、変速機をその軸に沿って移動することが可 能であり、その結果、等しい長さの駆動シャフトによっ て2本の側方アウトプット74及び74~を駆動車輪か ら等しい距離に設置することができることになる。

【0057】そして、本発明は、4段の変速しか備えて 50 【0058】ここで、複式遊星歯車組50が反転されて

いない類似構成の既存の自動変速機の代わりに完全に良 好に設計された5速又は6速の自動変速機を用意するこ とを可能にするだけでなく、車両のステアリング及びサ スペンションにとって不利である非常に短い駆動シャフ トが一方の側に要求されるというそのような変速機の共 通の欠陥を改善することをも可能にするものであるとい うことが評価されるであろう。

いる図1の変形を示す図8が注目されるべきである。

【0059】図1の複式遊星歯車組50は、図8の中に おいても確認され得る。それは、それぞれが互いに対し て回転可能に固定された太陽歯車11及び21と遊星キ ャリア12及び大減速歯車24とによって連結された同 じ基本的な遊星歯車10及び20を包含している。

【0060】図1の実施例に対比して、この複式遊星歯 車組50は前後に反転されており、4個の部材A、B、 C、Dが入れ替えられている。図1の第4部材Dは、こ 合されており、図1の第3部材Cは、ここでは第2部材 Bと呼ばれてアウトプットシャフトSに固定されてお り、図1の第2部材Bは、ここでは第3部材Cと呼ばれ て第3制御クラッチC: 及び第1制御プレーキB: に係 合されており、図1の第1部材Aは、ここでは第4部材 Dと呼ばれて第2制御クラッチC2 及び第2制御プレー キB2 に係合されているのである。

【0061】ここでは、既述のように、機能の説明は図

18

1のものと特に変わるものではなく、摩擦要素の選択表 も何の修正もなく図2のものと全く同じものである。

【0062】図9、図10及び図11は、図1に対する 図8と同じ変形を図4、図5及び図6に関して連続的に 示している。これらの統ての図面において、複式遊星歯 車組50は、同様に反転されているのである。

【0063】以下の第5の具体例は、非常に僅かな相違 はあるが同じ昇降率を有するこれらの統ての変形に対し て共通する変速比を提供すべく選択されている。この具 こでは第1部材Aと呼ばれて第1制御クラッチ C_1 に係 10 体例は、第1の具体例と比較されるべきものである。基 本的な遊星歯車組における統ての歯車サイズは全く同じ ままであり、平行な歯車組の歯車サイズだけが変更され ている。

> 【0064】第5具体例図1、図9、図10及び図11 に対応第1具体例と同じ遊星歯車組だが、反転されてい

[0065]

| 平行歯車組 | 基本的遊星歯車組 |
|-------------|---------------|
| 歯車組1 | 歯車組10 |
| 歯車1a:歯数41本 | 太陽歯車11 :歯数50本 |
| 歯車1b:歯数51本 | 大減速歯車14:歯数88本 |
| 変速比G1:0.804 | 遊星歯車13 :歯数19本 |
| 歯車組2 | 歯車組20 |
| 歯車2a:歯数50本 | 太陽歯車21 :歯数41本 |
| 歯車2b:歯数42本 | 大減速歯車24:歯数85本 |
| 変速比G2:1.190 | 遊星歯車23 :歯数22本 |
| | 歯車組30 |
| | 太陽歯車31:歯数50本 |
| | 大減速歯車34:歯数88本 |
| | 遊星歯車33 :歯数19本 |

ラピニョー歯車組 太陽歯車21 :歯数41本 大減速歯車24:歯数85本 遊星歯車23 :歯数22本 遊星歯車23a:歯数23本 太陽歯車21a:歯数31本

20

| 変速ギヤ | 変速比 | 昇降率 |
|------|--------|----------|
| 第1速 | 3.830 | |
| 第2速 | 2. 184 | > 1.754 |
| 第3速 | 1.244 | > 1.755 |
| | | > 1. 325 |
| 第4速 | 0.939 | > 1. 325 |
| 第5速 | 0.709 | > 1. 325 |
| 第6速 | 0.535 | / 1. 323 |
| 後退駆動 | 2. 556 | |

【0066】図8、図9、図10及び図11に共通するこれらの新しい変速比は、第1の具体例のものと同様に好都合な進展状況を示しており、5速又は6速の変速機に対して同様に適合するものである。更に、5個のうち3個の昇降率、即ち第1速/第2速、第3速/第4速、第4速/第5速のそれぞれの昇降率が第1の具体例と変わっていないことが注目されるであろう。

【0067】明白であるが、図3のラビニョー歯車組も同様に反転され得るものであり、単純な遊星歯車組3における歯車サイズだけが変更されると、同じ昇降率によって上記の変速比に比例した変速比が入手されることになる。更に、これらの新しい具体例から着手すれば、歯車サイズの修正は、同じく非常に好都合な進展状況で設定される多様な新しい変速比を提供することを容易にするであろう。

【0068】ここで、図1の第1の実施例に由来して2本の分離した同軸インプットシャフトE:、E:を備えた本発明の第3の実施例を示す図12が注目されるべきである。

【0069】図1と図12に共通する統ての部分或いは同じ機能を有する部分は、同じ参照番号のままである。図1の実施例に対比して、このインプットシャフトEは、第1の平行歯車組1の歯車1aを担持して第1の動力通路P、のための入力を形成する第1の同軸シャフトE」と、第2の平行歯車組2の歯車2aを担持して第2

の動力通路P2 のための入力を形成する第2の同軸シャフトE2 とに分割されている。

【0070】図13は、図3の第2の実施例に由来して2本の分離した同軸インプットシャフトE1、E2を備30 えた本発明の第4の実施例を同様に示している。図3と図13に共通する統ての部分或いは同じ機能を有する部分は、同じ参照番号のままである。図3の実施例に対比して、このインプットシャフトEは、単純な遊星歯車組3の大減速歯車3aを担持して第1の動力通路P1のための入力を形成する第1の同軸シャフトE1と、第3制御クラッチC3を直接に駆動して第2の動力通路P2と直結駆動において結び付けられる第2の同軸シャフトE2とに分割されている。

【0071】両者の実施例において、2本の動力通路P40」及びP2は、2つの異なった動力源に連結されるように為されている。そして、図2の摩擦要素の選択表は、これらの2つの動力源の一方或いは他方に従った組合せを直ちに見出すことになる。

【0072】図13の実施例に由来して、単独の動力源 Mから油圧トルクコンパータ60によって駆動され、短 形タイプの横置きエンジンに直接的に端部搭載されるよ うに成した、変速機の概略図である図14が具体例とし て注目されるべきである。

力通路P: のための入力を形成する第1の同軸シャフト 【0073】図13と図14に共通する統ての部分或い E: と、第2の平行歯車組2の歯車2aを担持して第2 50 は同じ機能を有する部分は、同じ参照番号のままであ

る。従来通りの様式において、このトルクコンパータ60は、インペラ61、タービン62、ステータ63、フリーホイール装置64、及び捻じり振動ダンパ67を含んで成る。この第1動力通路P」は摺動を受けるタービン62に対して第1同軸インブットシャフトE」を介して連結されて流体動力学的な動力通路と呼ばれ、第2同軸インプットシャフトE」に結び付けられた第2動力通路P』は摺動を受けないインペラ61に対して振動ダンパ67を介して連結されて機械的な動力通路と呼ばれる

【0075】従来通りの様式において、この変速機は、アウトプットシャフトSに固定された駆動歯車6aと中間シャフト2に固定された被駆動歯車6bを包含する平行なカウンタ歯車組6と、中間シャフト2に固定された*

*小歯車8aと差動組立体72に固定された歯車8bを包含して全体の最終減速比を提供するように成した平行な最終駆動装置8も利用している。この差動組立体72は、2本の側方アウトプット74及び74~を駆動車輪に対して駆動する太陽歯車71及び71~と噛み合う遊星歯車73を包含する。

22

【0076】構成要素の数の少なさを考慮すれば、本発明に従ったこのような変速機はここでもまた非常に短いので、4段の変速しか備えていない既存のコンパクトな10 自動変速機に代わって、短形タイプの横置きエンジンに対して直列に直接的に搭載されるように為されることが了解されるであろう。

【0077】図15は、フリーホイール装置68が2本の同軸インプットシャフトE1、E2の間に配置されて、第1の同軸インプットシャフトE1が第2の同軸インプットシャフトE2よりも速く回転することを防止するように成した変速機の変形を示している。そして、摺動を受けていた変速ギヤが、牽引時のみ又はエンジンプレーキの間においてのみ摺動を受けるようになるのである

【0078】アステリスク*がフリーホイール装置68 の作用を意味している第1表は、このようにして獲得された各々のギヤの性質を要約するものである。

[0079]

第 1 表

| 変速ギヤ | 牽 引 | エンジンプレーキ |
|------|--------|----------|
| 第1速 | 液体動力学的 | 機械的 |
| 第2速 | 流体動力学的 | 機械的 |
| 第3速 | 液体動力学的 | 機械的 |
| 第4速 | 複合的 | 機械的 |
| 第5速 | 機械的 | 複合的 |
| 第6速 | 機械的 | 機械的 |
| 後退駆動 | 液体動力学的 | 機械的 |

[0080]

第6具体例

図3, 図13, 図14及び図15に対応 第7具体例と同じラピニョー歯車組

単純遊星歯車組3 大減速歯車3a:歯数75本 太陽歯車3d:歯数45本 遊星減速歯車3c:齒数15本

変速比G1:0.625

太陽歯車21 : 歯数33本 大減速歯車24: 歯数75本 遊星歯車23 : 歯数21本

ラピニョー歯車組

遊星歯車23a:歯数19本 太陽歯車21a:歯数27本

[0081]

24

| 変速ギヤ | 変速比 | 昇降率 |
|---------------------|--------|---------|
| 第1速 | 4. 444 | |
| 第2速 | 2.469 | > 1.800 |
| ## 0 * # | | > 1.543 |
| 第3速 | 1.600 | > 1.384 |
| 第4速 | 1. 156 | > 1.347 |
| 第5速 | 0.858 | |
| 第6速 | 0.694 | > 1.326 |
| 後退駆動 | 3. 636 | |

[0082]

第7具体例

図3,図13,図14及び図15に対応 第6具体例と同じラピニョー歯車組

単純遊星歯車組3 大減速歯車3 a: 歯数6 5本 太陽歯車3 d: 歯数31本 遊星減速歯車3 c: 歯数17本

変連比G1:0.677

ラピニョー歯車組

太陽歯車21 : 歯数33本 大減速歯車24: 歯数75本 遊星歯車23 : 歯数21本 遊星歯車23a: 歯数19本 太陽歯車21a: 歯数27本

[0083]

| 変速ギヤ | 変速比 | 昇降率 | | | |
|------|--------|---------|--|--|--|
| 第1速 | 4. 102 | | | | |
| 第2速 | 2. 279 | > 1.800 | | | |
| 第3速 | 1.477 | > 1.543 | | | |
| 第4速 | 1. 132 | > 1.305 | | | |
| į | | > 1.292 | | | |
| 第5速 | 0.876 | > 1.261 | | | |
| 第6速 | 0.694 | | | | |
| 後退駆動 | 3. 357 | | | | |

【0084】トルクコンバータ60の摺動は第4速のギャにおいて部分的に除去されており、第5速及び第6速のギャにおいて更にエンジンブレーキの間において全体的に除去されており、第5速のギャにおけるエンジンブ 5

レーキの間に残留している摺動は無視できるものである ことが評価されるであろう。

のギヤにおいて更にエンジンプレーキの間において全体 [0085]以下の第6及び第7の具体例は、5速又は 的に除去されており、第5速のギヤにおけるエンジンプ 50 6速の変速機に対して同じく非常に良好に適合してお

り、図3、図13、図14及び図15の実施例に対して 全く同じように適用されることが明白である新しい2組 の変速比を提供している。前述の具体例と同じように、 これらの変速比はインプットシャフトE又はインプット シャフトE1、E2 とアウトプットシャフトSに関する ものである。それらには、トルクコンパータの摺動も最 終減速比も含まれていないのである。更に、設計のフレ キシビリティにおける変速比G1 及びG2 の重要性を強 調するために、第7の具体例は単純遊星歯車組3の変更 だけによって第6の具体例と異なっており、ここではラ 10 の変形を示している。 ビニョー・タイプである複式遊星歯車組50は変更され ていないということが注目されるべきである。

【0086】本発明は、説明のためにだけ既述され図示 されたこれらの実施例に限定されるものではなく、特に 2本の動力通路P: 、P2 のその他の配列等の統ての変 形を包含するものであり、2つの異なった変速比Gi、 G2 及び/又は複式遊星歯車組50は、添付した特許請 求の範囲において規定したように本発明の真の精神及び 範囲の中に含まれることになるのである。

【図面の簡単な説明】

【図1】平行なインブットシャフト及びアウトブットシ ャフトと、第1のタイプの複式遊星歯車組を備えた、本 発明の第1の実施例の概略図である。

【図2】摩擦要素の選択表を示している。

【図3】直列形のインブットシャフト及びアウトブット シャフトと、第2のタイプの複式遊星歯車組を備えた、 本発明の第2の実施例の概略図である。

【図4】図3に示された第2のタイプの複式遊星歯車組 を使用する、図1の実施例の変形を示している。

【図5】第3のタイプの複式遊星歯車組を使用する、図 30 C3 第3の制御クラッチ 1の実施例の変形を示している。

【図6】第4のタイプの複式遊星歯車組を使用する、図 1の実施例の変形を示している。

【図7】油圧トルクコンバータによって駆動され、長形

タイプの横置きエンジンに沿ってオフセット搭載され た、図1の実施例に由来する変速機の概略図である。

26

【図8】複式遊星歯車組を反転させた、図1の実施例の 変形を示している。

【図9】複式遊星歯車組を反転させた、図4の実施例の 変形を示している。

【図10】複式遊星歯車組を反転させた、図5の実施例 の変形を示している。

【図11】複式遊星歯車組を反転させた、図6の実施例

【図12】図1の実施例に由来して、2本の分離した同 軸インプットシャフトを備えた、本発明の第3の実施例 の概略図である。

【図13】図3の実施例に由来して、2本の分離した同 軸インプットシャフトを備えた、本発明の第4の実施例 の概略図である。

【図14】油圧トルクコンパータによって駆動され、短 形タイプの横置きエンジンに直接的に端部搭載される、 図13の実施例に由来する変速機の概略図である。

【図15】2本の分離した同軸インプットシャフトの間 にフリーホイール装置を使用する、図14の実施例の変 形を示している。

【符号の説明】

1, 2 歯車組

50 複式遊星歯車組

E インプットシャフト

S アウトプットシャフト

C1 第1の制御クラッチ

C2 第2の制御クラッチ

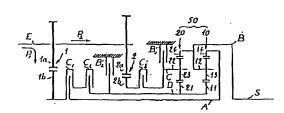
P1 第1の動力通路

P2 第2の動力通路

B1 第1の制御プレーキ

B2 第2の制御プレーキ

[図1]



[図2]

| Г | R | BN | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|----|---|----|---|---|---|---|---|---|
| C, | | | × | × | × | × | | |
| C, | × | | | | × | | × | |
| C, | _ | | | | | × | × | × |
| B, | × | × | × | | | _ | | |
| B, | | × | | × | _ | | | × |

